

EXERCICES COLLES PC – S10 : Induction

EXS10.1 Barre et ressorts dans un champ magnétique uniforme (A. Colin, p. 38)

Une barre conductrice de masse m , de longueur a , de résistance négligeable, est suspendue à deux ressorts de raideur k , de longueur à vide l_0 et d'inductance propre (supposée constante) L .

On oriente la verticale Oz vers le bas et on choisit l'origine $z = 0$ à la position d'équilibre de la barre dans le référentiel terrestre.

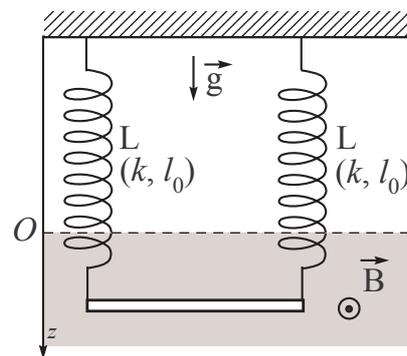
1) Déterminer l'équation du mouvement la barre **dans le cas où celle-ci demeure dans le demi espace $z > 0$** où règne un champ magnétique uniforme $\vec{B} = B\vec{e}_z$.

On posera $\omega^2 = \frac{2k}{m}$ et $\omega^2 = \frac{B^2 a^2}{2mL} + \omega_0^2$.

2) À l'instant initial $t = 0$, la barre est tirée vers le bas de $z(0) = d$ par rapport à sa position d'équilibre et abandonnée sans vitesse initiale.

Déterminer $z(t)$ et $i(t)$. Réponse partielle : $i(t) = \frac{Bad}{2L} \left(\frac{\omega_0}{\omega}\right)^2 (1 - \cos(\omega t))$.

3) Faire un bilan énergétique.



EXS10.2 Amortissement par induction (d'après A. Colin, p. 39)

La barre $\{OA\}$, de masse m et de longueur a , peut tourner librement autour de l'axe vertical (Oz) par rapport auquel son moment d'inertie est $J = \frac{1}{3}ma^2$. Son extrémité A s'appuyant sans frottement sur le cercle de centre O et de rayon a .

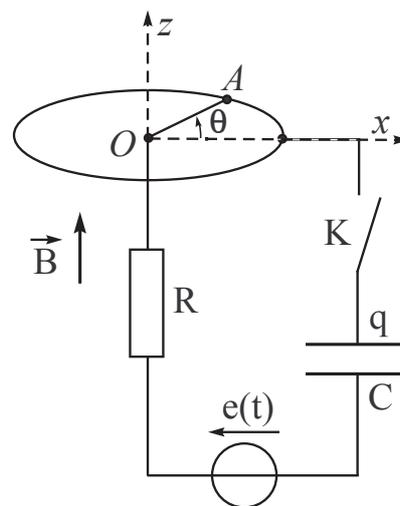
La barre et le cercle sont conducteurs et sont fermés sur un générateur, qui délivre une tension sinusoïdale $e(t) = E_0 \sin(\omega t)$, par l'intermédiaire d'un circuit comportant, en série, une résistance R et une capacité C . Les résistances de la barre et du cercle sont négligées devant R et on ne tiendra pas compte des phénomènes d'autoinduction.

$\vec{B} = B\vec{e}_z$ est un champ magnétique vertical uniforme et permanent.

On ferme l'interrupteur à l'instant $t = 0$, le condensateur n'étant pas chargé et la barre étant au repos.

On posera $I_0 = \frac{E_0}{R}$, $\tau = RC$, $\tau' = \frac{\tau}{1 + \frac{3}{4m}B^2 a^2 C}$ et $Q_0 = \tau' I_0$.

- Déterminer la force électromotrice d'induction $e_{A \rightarrow O}$.
- Établir l'équation différentielle vérifiée par q en fonction de $e(t)$, $\Omega = \dot{\theta}$, a , B , R et C .
- Montrer que $\Omega = -\frac{3B}{2m}q$.
- Établir $q(t)$, charge du condensateur, et $\Omega(t)$, vitesse angulaire de rotation de la barre.
- Faire un bilan énergétique du système et le commenter.

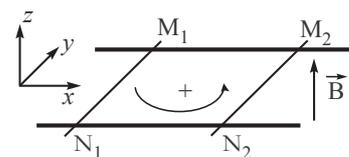


EXS10.3 Système deux barre mobiles : (A. Colin, p. 40)

Deux barres conductrices identiques $\mathcal{T}_1 = \{M_1 N_1\}$ et $\mathcal{T}_2 = \{M_2 N_2\}$ parallèles, de résistance $\frac{R}{2}$ et de masse m chacune, peuvent glisser sans frottement sur deux rails conducteurs, perpendiculaires aux barres et parallèles entre eux, distants de a et de résistance négligeable.

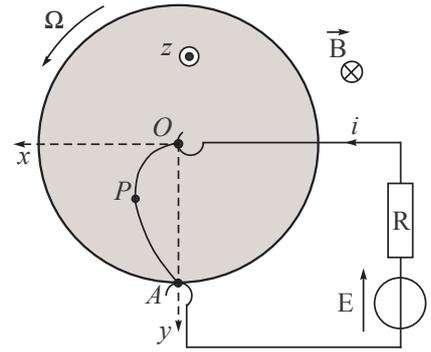
L'ensemble est plongé dans un champ magnétique uniforme et constant $\vec{B} = B\vec{e}_z$, orthogonal aux rails et aux barres. On néglige l'inductance propre du circuit.

→ Étudier le mouvement $\{v_2(t), x_2(t)\}$ de la barre \mathcal{T}_2 lorsqu'on communique, très rapidement (*percussion*), la vitesse $\vec{v}_1(0^+) = v_{01}\vec{e}_x$ à \mathcal{T}_1 .



EXS10.4 Disque de FARADAY (A. Colin, p. 40 ; P. Krempf, p. 158-159)

Un disque métallique homogène \mathcal{D} , de rayon a , de masse m , de moment d'inertie $J = \frac{1}{2}ma^2$ par rapport à son axe $\Delta = Oz$, peut tourner sans frottement autour de Δ . Un générateur de tension idéal, de *f.é.m.* E constante, est relié au disque par deux contacts fixes glissant comme le montre la figure ci-contre. La résistance totale du circuit parcouru par un courant d'intensité i est R et son inductance propre est négligeable. L'ensemble est soumis à un champ magnétique uniforme $\vec{B} = -B\vec{e}_z$ et constant ($B = cte$).



1) Calculer $\vec{M}_O(\vec{F}_L)$ le moment en O des forces de LAPLACE et montrer que ce dernier est indépendant de la topographie des lignes de courant.

indication : Pour le calcul, on considérera les filets de courant, d'intensité di , qui appartiennent aux différents tubes de courant reliant les points O et A .

2) Exprimer la *f.é.m.* d'induction $e_{A \rightarrow O}$.

3) Montrer que $\Omega = \dot{\theta}$ s'écrit : $\Omega(t) = \frac{2E}{Ba^2} \left[1 - \exp\left(-\frac{B^2 a^2}{2mR} t\right) \right]$

En déduire la vitesse limite Ω_∞ atteinte.

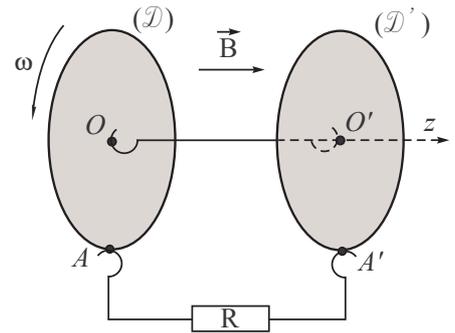
4) Lorsque cette vitesse limite est atteinte, on applique au disque un couple résistant $\vec{\Gamma} = -\Gamma\vec{e}_z$ ($\Gamma > 0$). Déterminer la valeur maximale Γ_{max} que l'on peut donner à ce couple pour que le système se comporte comme un moteur (*i.e.* $\Omega > 0$ lorsque le nouveau régime permanent est atteint).

EXS10.5 Roues de BARLOW couplées (C. Garing, p. 313)

Deux disques conducteurs identiques, homogènes \mathcal{D} , de rayon a , de masse m , de moment d'inertie $J = \frac{1}{2}ma^2$ par rapport à leur axe $\Delta = Oz$, peuvent tourner sans frottement autour de Δ , qui est aussi l'axe d'un champ magnétique uniforme et constant $\vec{B} = B\vec{e}_z$.

Le circuit est fermé sur lui-même sur l'axe conducteur OO' d'une part, à l'extérieur AA' d'autre part et les frottements sont négligés. La résistance totale du circuit est R .

À l'instant initial, le disque \mathcal{D} tourne avec une vitesse angulaire $\omega(t=0) = \omega_0$, alors que \mathcal{D}' est immobile: $\omega(t=0) = 0$.



1) Prévoir dans quel sens le disque \mathcal{D}' va se mettre à tourner.

2) Écrire la loi des mailles.

3) Écrire les deux équations différentielles qui relient d'une part $\omega(t)$ et $i(t)$ et d'autre part $\omega'(t)$ et $i(t)$.

4) Donner les solutions $i(t)$, $\omega(t)$ et $\omega'(t)$.

5) Faire un bilan énergétique du système et le commenter.

EXS10.1 Barre et ressorts dans un champ magnétique uniforme (A. Colin, p. 38)

Une barre conductrice de masse m , de longueur a , de résistance négligeable, est suspendue à deux ressorts de raideur k , de longueur à vide l_0 et d'inductance propre (supposée constante) L .

On oriente la verticale Oz vers le bas et on choisit l'origine $z = 0$ à la position d'équilibre de la barre dans le référentiel terrestre.

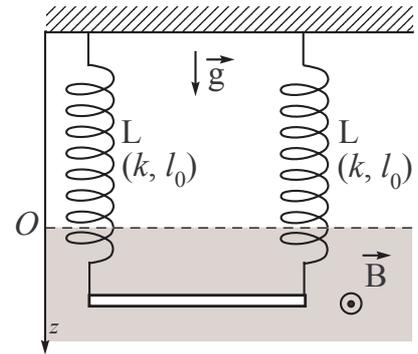
1) Déterminer l'équation du mouvement la barre dans le cas où celle-ci demeure dans le demi espace $z > 0$ où règne un champ magnétique uniforme $\vec{B} = B\vec{e}_z$.

On posera $\omega^2 = \frac{2k}{m}$ et $\omega_0^2 = \frac{B^2 a^2}{2mL} + \omega^2$.

2) À l'instant initial $t = 0$, la barre est tirée vers le bas de $z(0) = d$ par rapport à sa position d'équilibre et abandonnée sans vitesse initiale.

Déterminer $z(t)$ et $i(t)$. Réponse partielle : $i(t) = \frac{Bad}{2L} \left(\frac{\omega_0}{\omega}\right)^2 (1 - \cos(\omega t))$.

3) Faire un bilan énergétique.



1) première chose à faire : annoter le schéma et l'orienter (en terme de courant) comme ça nous chante.

$$e_{A \rightarrow B} = \int_A^B (\vec{v}_e \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}_{A \rightarrow B} = -aBv_e$$

• Loi des mailles : $2L \frac{di}{dt} = aB\dot{z}$ ①

• Force de LAPLACE sur la barre :

$$\vec{F}_L = \int_A^B i d\vec{l} \times \vec{B} - iaB\vec{e}_z$$

• Le Théorème de la résultante dynamique pour la barre hors et équilibre (*) et à l'équilibre (**) conduit à :

$$m \frac{dv_e}{dt} = -iaB - 2kz$$
 ②

$$\frac{d②}{dt} \xrightarrow{①} \frac{d^2 v_e}{dt^2} + \omega^2 v_e = 0$$
 ③, avec $\omega^2 = \frac{B^2 a^2}{2mL} + \omega_0^2$ et $\omega_0^2 = \frac{2k}{m}$.

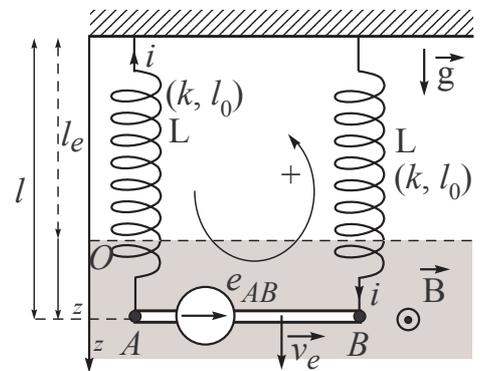
2) $v_e(t) = -\frac{\omega_0^2}{\omega} d \sin(\omega t) \rightarrow z(t) = d \left[1 - \frac{\omega_0^2}{\omega^2} (1 - \cos(\omega t)) \right]$

② $\rightarrow i(t) = -\frac{Bad}{2L} \left(\frac{\omega_0}{\omega}\right)^2 (1 - \cos(\omega t))$ (la différence de signes avec l'énoncé vient de l'orientation arbitraire choisie pour $i(t)$ sur le schéma annoté).

3) En multipliant ① par $i(t)$ et ② par v_e , on obtient, par élimination de $i(t)$:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m v_e^2 + L i^2 + k z^2 \right) = 0 \Leftrightarrow \frac{1}{2} m v_e^2 + 2 \cdot \frac{1}{2} k z^2 + 2 \cdot \frac{1}{2} L i^2 = \text{Cte}$$

ce qui traduit la conservation de l'énergie du système.



EXS10.2 Amortissement par induction (d'après A. Colin, p. 39)

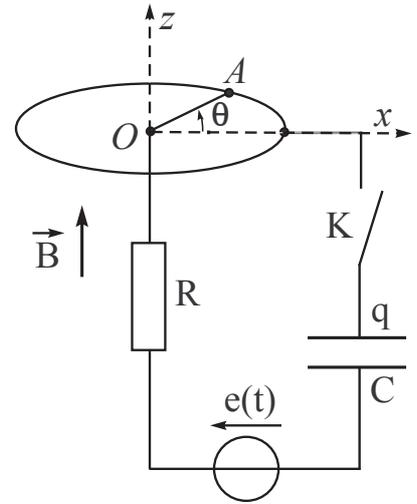
La barre $\{OA\}$, de masse m et de longueur a , peut tourner librement autour de l'axe vertical (Oz) par rapport auquel son moment d'inertie est $J = \frac{1}{3}ma^2$. Son extrémité A s'appuyant sans frottement sur le cercle de centre O et de rayon a .

La barre et le cercle sont conducteurs et sont fermés sur un générateur, qui délivre une tension sinusoïdale $e(t) = E_0 \sin(\omega t)$, par l'intermédiaire d'un circuit comportant, en série, une résistance R et une capacité C . Les résistances de la barre et du cercle sont négligées devant R et on ne tiendra pas compte des phénomènes d'autoinduction.

$\vec{B} = B\vec{e}_z$ est un champ magnétique vertical uniforme et permanent.

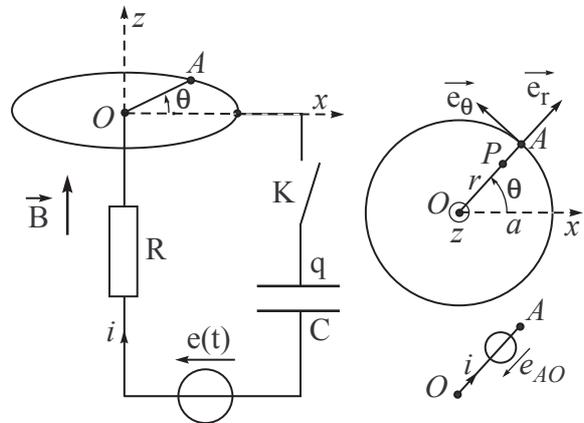
On ferme l'interrupteur à l'instant $t = 0$, le condensateur n'étant pas chargé et la barre étant au repos.

On posera $I_0 = \frac{E_0}{R}$, $\tau = RC$, $\tau' = \frac{\tau}{1 + \frac{3}{4m}B^2a^2C}$ et $Q_0 = \tau'I_0$.



- 1) Déterminer la force électromotrice d'induction $e_{A \rightarrow O}$.
- 2) Établir l'équation différentielle vérifiée par q en fonction de $e(t)$, $\Omega = \dot{\theta}$, a , B , R et C .
- 3) Montrer que $\Omega = -\frac{3B}{2m}q$.
- 4) Établir $q(t)$, charge du condensateur, et $\Omega(t)$, vitesse angulaire de rotation de la barre.
- 5) Faire un bilan énergétique du système et le commenter.

première chose à faire : annoter le schéma et l'orienter (en terme de courant) logiquement dans le sens de la f.é.m $e(t)$.



- 1)
$$e_{A \rightarrow O} = \int_A^O (\vec{v}_e(P) \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}_{A \rightarrow O} = -\frac{1}{2}Ba^2\Omega \quad \textcircled{1}$$
- 2) La loi des mailles : $e(t) + Ri - e_{A \rightarrow O} - \frac{q}{C} = 0$ (*) conduit à :

$$R\frac{dq}{dt} + \frac{q}{C} = E_0 \sin(\omega t) + \frac{1}{2}Ba^2\Omega \quad \textcircled{2}$$
- 3) Théorème du moment cinétique selon l'axe ($J_\Delta \ddot{\theta} = \mathcal{M}_\Delta$)

$$\rightarrow \Omega = -\frac{3B}{2m}\dot{q} \quad \textcircled{3} \Leftrightarrow \Omega = -\frac{3B}{2m}q \quad \textcircled{4}$$
- 4) • $\textcircled{4}$, $\textcircled{3}$ et $\textcircled{2}$ conduisent à :

$$\frac{dq}{dt} + \frac{q}{\tau'} = I_0 \sin(\omega t) \quad \textcircled{5}$$
 - La solution de cette équation est de la forme :

$$q(t) = A \exp\left(-\frac{t}{\tau'}\right) + B_1 \cos(\omega t) + B_2 \sin(\omega t) \quad \textcircled{6}$$

- En tenant compte des conditions initiales, on obtient :

$$q(t) = \frac{Q_0}{1 + (\omega\tau')^2} \left[\omega\tau' \exp\left(-\frac{t}{\tau'}\right) - \omega\tau' \cos(\omega t) + \sin(\omega t) \right] \quad \textcircled{7}$$

- D'où, grâce à ④ :

$$\Omega(t) = -\frac{3}{2m} \frac{BQ_0}{1 + (\omega\tau')^2} \left[\omega\tau' \exp\left(-\frac{t}{\tau'}\right) - \omega\tau' \cos(\omega t) + \sin(\omega t) \right] \quad \textcircled{8}$$

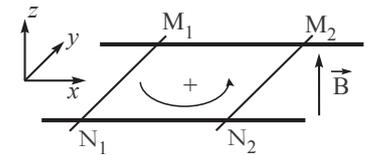
5) (★) $\xrightarrow{\textcircled{1}}$ $e = Ri - \frac{1}{2}Ba^2\Omega + \frac{q}{C}$.

En multipliant cette relation par $i(t)$ et en utilisant ③, on obtient un bilan de puissance qui se commente facilement : l'énergie fournie par le générateur est partiellement dissipée en effet JOULE, stockée dans le condensateur, le reste se retrouvant sous forme d'énergie cinétique de la barre :

$$e \cdot i = Ri^2 + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} \frac{q^2}{C} \right) + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} J_{\Delta} \Omega^2 \right)$$

EXS10.3 Système deux barre mobiles : (A. Colin, p. 40)

Deux barres conductrices identiques $\mathcal{T}_1 = \{M_1N_1\}$ et $\mathcal{T}_2 = \{M_2N_2\}$ parallèles, de résistance $\frac{R}{2}$ et de masse m chacune, peuvent glisser sans frottement sur deux rails conducteurs, perpendiculaires aux barres et parallèles entre eux, distants de a et de résistance négligeable.



L'ensemble est plongé dans un champ magnétique uniforme et constant $\vec{B} = B\vec{e}_z$, orthogonal aux rails et aux barres. On néglige l'inductance propre du circuit.

→ Étudier le mouvement $\{v_2(t), x_2(t)\}$ de la barre \mathcal{T}_2 lorsqu'on communique, très rapidement (*percussion*), la vitesse $\vec{v}_1(0^+) = v_{01}\vec{e}_x$ à \mathcal{T}_1 .

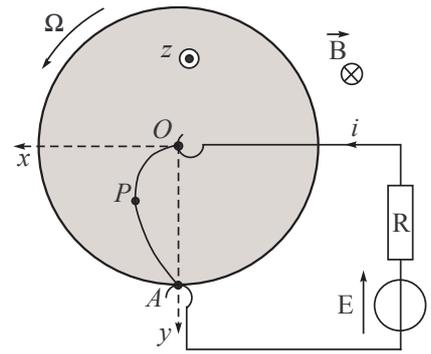
$$v_2 = \dot{x}_2 = \frac{v_{01}}{2} \left[1 - \exp\left(-\frac{2B^2a^2}{mR}t\right) \right]$$

$$x_2 = \frac{v_{01}}{2}t + \frac{mRv_{01}}{4B^2a^2} \left[-1 + \exp\left(-\frac{2B^2a^2}{mR}t\right) \right] + x_{20}$$

Rque : $v_1(\infty) - v_2(\infty) = 0$ et $v_1(\infty) = v_2(\infty) = \frac{v_{01}}{2}$: cette vitesse est atteinte lorsque le flux du champ magnétique à travers le circuit ne varie plus.

EXS10.4 **Disque de FARADAY** (A. Colin, p. 40 ; P. Krempf, p. 158-159)

Un disque métallique homogène \mathcal{D} , de rayon a , de masse m , de moment d'inertie $J = \frac{1}{2}ma^2$ par rapport à son axe $\Delta = Oz$, peut tourner sans frottement autour de Δ . Un générateur de tension idéal, de *f.é.m.* E constante, est relié au disque par deux contacts fixes glissant comme le montre la figure ci-contre. La résistance totale du circuit parcouru par un courant d'intensité i est R et son inductance propre est négligeable. L'ensemble est soumis à un champ magnétique uniforme $\vec{B} = -B\vec{e}_z$ et constant ($B = cte$).



1) Calculer $\vec{\mathcal{M}}_O(\vec{F}_L)$ le moment en O des forces de LAPLACE et montrer que ce dernier est indépendant de la topographie des lignes de courant.

indication : Pour le calcul, on considérera les filets de courant, d'intensité di , qui appartiennent aux différents tubes de courant reliant les points O et A .

2) Exprimer la *f.é.m.* d'induction $e_{A \rightarrow O}$.

3) Montrer que $\Omega = \dot{\theta}$ s'écrit : $\Omega(t) = \frac{2E}{Ba^2} \left[1 - \exp\left(-\frac{B^2 a^2}{2mR} t\right) \right]$

En déduire la vitesse limite Ω_∞ atteinte.

4) Lorsque cette vitesse limite est atteinte, on applique au disque un couple résistant $\vec{\Gamma} = -\Gamma\vec{e}_z$ ($\Gamma > 0$). Déterminer la valeur maximale Γ_{max} que l'on peut donner à ce couple pour que le système se comporte comme un moteur (*i.e.* $\Omega > 0$ lorsque le nouveau régime permanent est atteint).

$$1) \quad \boxed{\vec{\mathcal{M}}_O(\vec{F}_L) = \int_{di} d\vec{\mathcal{M}} = \frac{1}{2}iBa^2 \vec{e}_z} \quad \textcircled{1}$$

2) $e_{A \rightarrow O} = \int_A^O (\vec{v}_e(P) \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}_{A \rightarrow O}$ avec $v_e(P) = r\dot{\theta}\vec{e}_\theta = r\Omega\vec{e}_\theta$ à condition d'introduire la base polaire localement défini en un point P quelconque du tube élémentaire de courant considéré (avec $\vec{e}_r = \frac{\vec{OP}}{OP}$ et $\vec{e}_r \times \vec{e}_\theta = \vec{e}_z$).

$$\text{On trouve : } \boxed{e_{A \rightarrow O} = -\frac{1}{2}Ba^2\Omega} \quad \textcircled{2}$$

3) Appliquer la loi des mailles pour le circuit (relation ③) et le théorème du moment cinétique scalaire pour la roue (relation ④).

$$\text{On en déduit : } \boxed{\Omega(t) = \frac{2E}{Ba^2} \left[1 - \exp\left(-\frac{B^2 a^2}{2mR} t\right) \right]} \quad \text{et} \quad \boxed{\Omega_\infty = \frac{2E}{Ba^2}}$$

4) L'écriture de la nouvelle équation mécanique qui tient compte du couple résistant conduit à :

$$\Omega(t) = \Omega_\infty - \frac{4\Gamma R}{B^2 a^2} \left[1 - \exp\left(-\frac{B^2 a^2}{2mR} t\right) \right]$$

D'où $\Omega'_\infty = \Omega_\infty - \frac{4\Gamma R}{B^2 a^2}$ qui doit rester positif pour avoir un comportement moteur.

$$\Omega'_\infty > 0 \Leftrightarrow \boxed{\Gamma < \Gamma_{max} = \frac{B^2 a^4}{4R} \Omega_\infty = \frac{Ba^2}{2R} E}$$